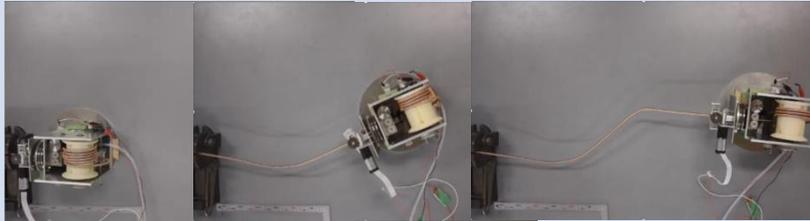


機械工学	航空宇宙工学, ロボット	宇宙システム, 宇宙ロボット, 超小型衛星, 機構, 制御
機械系	准教授	中西洋喜



過去の研究実績	現在、注力している研究	今後取り組んでいきたい研究
<ol style="list-style-type: none"> 1. 宇宙機の接触力学の研究 2. テザー移動式宇宙ロボットの開発・宇宙実証 	<ol style="list-style-type: none"> 1. スペースデブリ除去を始めとする宇宙機等を捕獲しサービスする為の機構・システムの研究・開発 2. 宇宙空間移動技術：塑性変形状特性ビームを用いた新しい空間移動装置の研究・開発 3. 超小型衛星の開発 <p style="text-align: center;">代表的研究例</p> <div style="display: flex; justify-content: space-around;"> <div style="text-align: center;">  <p>コンベックスパネと膜を組み合わせた宇宙機捕獲グリッパ</p> </div> <div style="text-align: center;">  <p>塑性変形状特性ビームを用いた空間移動装置</p> </div> </div>	<ol style="list-style-type: none"> 1. ロボット技術を活用した新しい軌道上サービスシステムの構築 2. 超小型衛星を用いた宇宙ロボット技術実証スキームの確立

宇宙工学・ロボット工学をベースとする、持続的な宇宙開発に資する宇宙機の運動解析, 機構・制御の設計開発を行っています。

③ <http://www.lss.mes.titech.ac.jp/>, nakanishi.hiroki@mes.titech.ac.jp