

機械工学

機械システム, ロボット

手術ロボット, 空気圧システム



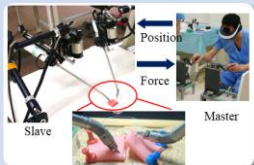
機械系

准教授

只野耕太郎

過去の研究実績

- 1. 力覚提示機能を有する腹腔鏡手術用ロボットシステム



- 2. 空気圧駆動ロボットアームを用いた内視鏡操作システム

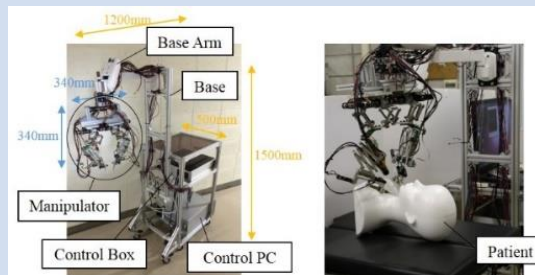


- 3. 水蒸気噴流を用いた生体凝固デバイスの開発

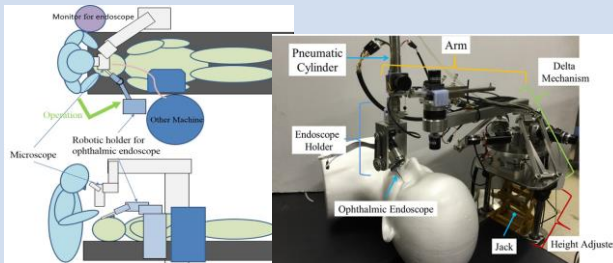


現在、注力している研究

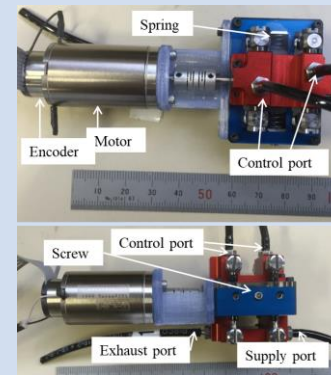
- 1. 手術支援ロボットシステムの研究開発
- 2. 遠隔操作システムの力覚提示に関する研究
- 3. 空気圧駆動システムの制御に関する研究



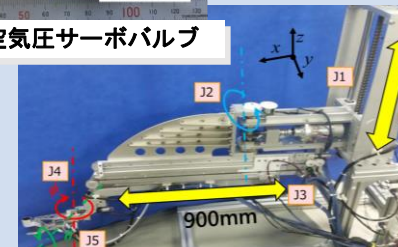
形成外科用微細手術支援ロボットシステム



眼内内視鏡保持ロボットシステム



ピンチ型空気圧サーボバルブ



アスパラガス自動収穫ロボットシステム

今後取り組んでいきたい研究

- 1. ロボット技術の産業応用
- 2. 空気圧サーボシステムの産業応用

本研究室では、ロボット工学、制御工学を基盤として、手術支援ロボットシステムの開発や人間機械システム、空気圧サーボシステムなどに関する研究を行っています。大学発ベンチャーを起業するなど研究成果の社会実装を強く意識しています。